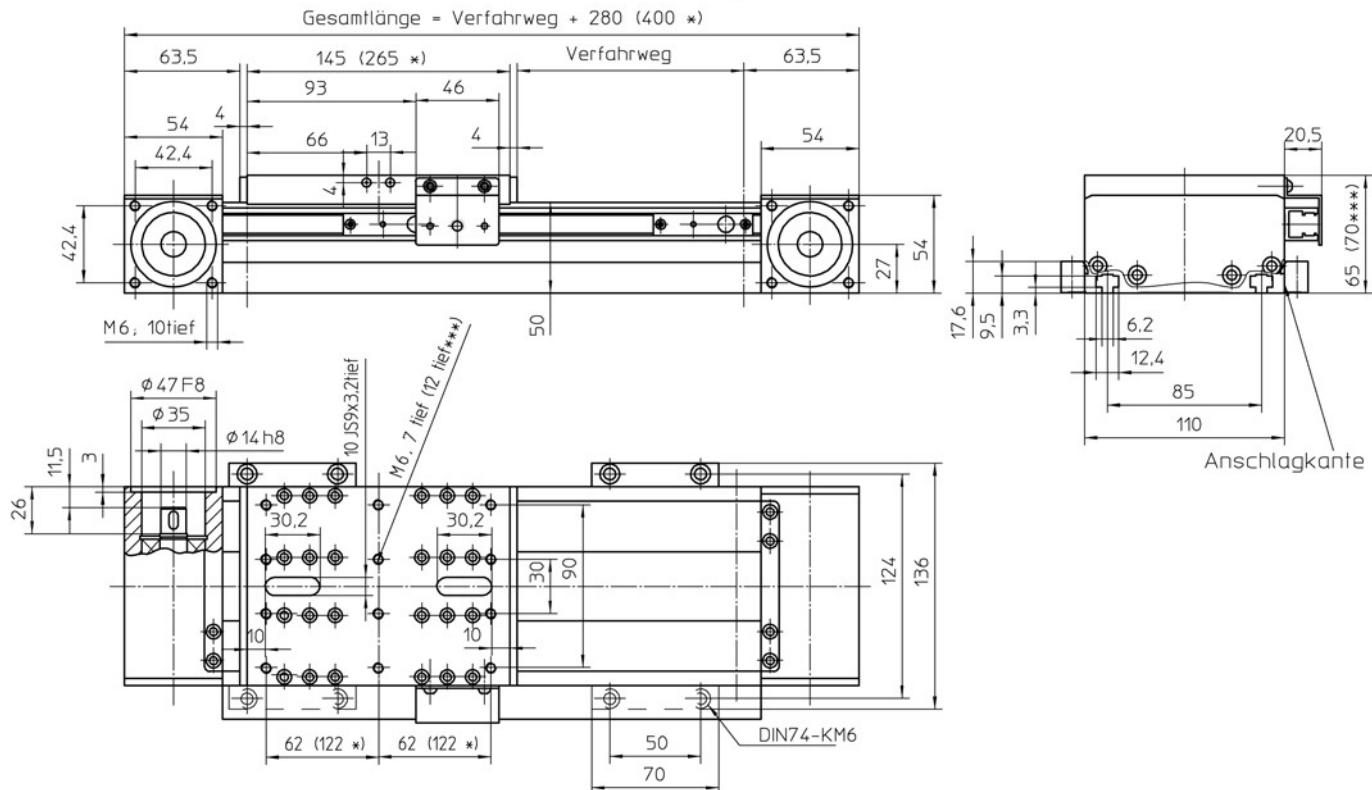


mit Zahnriemenantrieb und Schienenführung



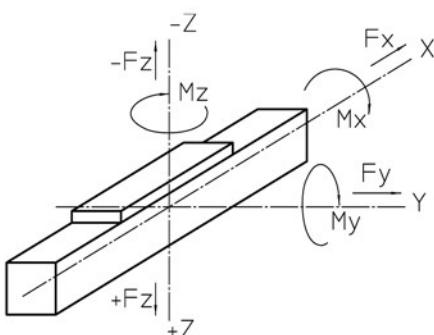
Gewichte

	ZSS
Basis ohne Verfahrtweg:	6,80 kg
Verfahrtweg je 100 mm:	1,00 kg
Schlittenplatte: 145 mm	2,80 kg
Schlittenplatte: 265 mm	5,10 kg
Gesamtlänge:	bis 1000 mm

Technische Daten

Verfahrgeschwindigkeit:	maximal	5,0	m/s
Wiederholgenauigkeit:		$\pm 0,08$	mm
Beschleunigung:	maximal	40	m/s^2
Leerlaufdrehmoment:		1,6	Nm
Trägheitsmoment:		0,0003	kgm^2
Antriebselement:		Zahnriemen	25 AT 5 - E
Verfahrtweg pro Umdrehung:		90 mm	

Lasten und Lastmomente



Ausführung	mit Schienenführung (ZSS)
Last	dynamisch [N]
F_x^{**}	750
F_y	1200
F_z	3000
$-F_z$	1500
Lastmomente	dynamisch [Nm]
M_x	500
M_y	650 (1100)
M_z	650 (1100)

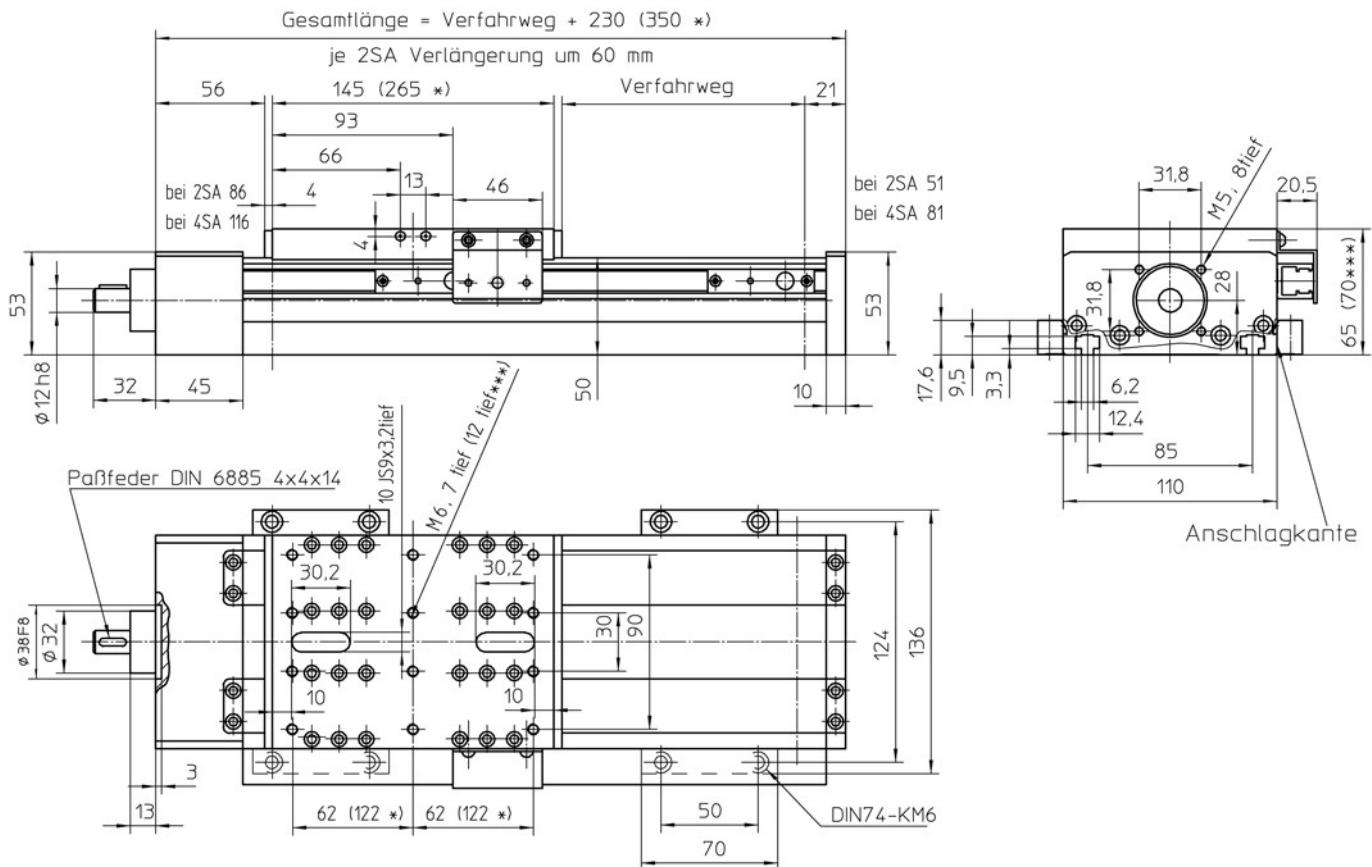
* Werte in () beziehen sich auf die Schlittenplatte mit 265 mm Länge.

** Maximalwert = geschwindigkeitsabhängig

*** größere Einschraubtiefe bei höherer Schlittenplatte / Gesamthöhe

Kompakt-Lineareinheit Delta 110 - SSS

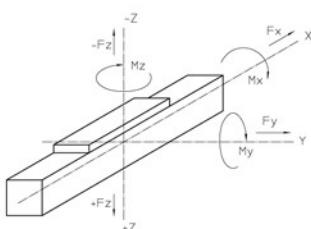
mit Kugelgewindetrieb, Trapezgewindetrieb und Schienenführung



Gewichte

	SSS
Basis ohne Verfahrtweg:	6,20 kg
Verfahrtweg je 100 mm:	0,75 kg
Schlittenplatte: 145 mm	3,20 kg
Schlittenplatte: 265 mm	5,85 kg
Gesamtlänge:	bis 1000 mm

Lasten und Lastmomente



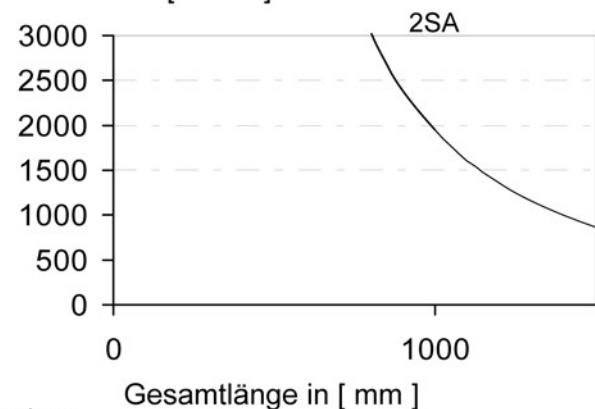
Ausführung	mit Schienenführung (SSS)
Last	dynamisch [N]
F_x **	2000
F_y	1200
F_z	3000
$-F_z$	1500
Lastmomente	dynamisch [Nm]
M_x	500
M_y	650 (1100)
M_z	650 (1100)

Technische Daten

Verfahrgeschwindigkeit:	maximal 1,0	m/s
Wiederholgenauigkeit:	$\pm 0,03$	mm (KGT)
Beschleunigung:	maximal 20	m/s^2
Leerlaufdrehmoment:	0,90	Nm
Trägheitsmoment:	1,15	$kgcm^2/m$
Antriebselement:	Kugelgewindetrieb: n_{max} 3000 1/min	
	Durchmesser:	16 mm
	Steigung:	5, 10, 20 mm
Trapezgewindetrieb: n_{max} 1500 1/min		
	Durchmesser:	16 mm
	Steigung:	4, 8 mm

Spindelabstützung SA

Drehzahl in [1/min]



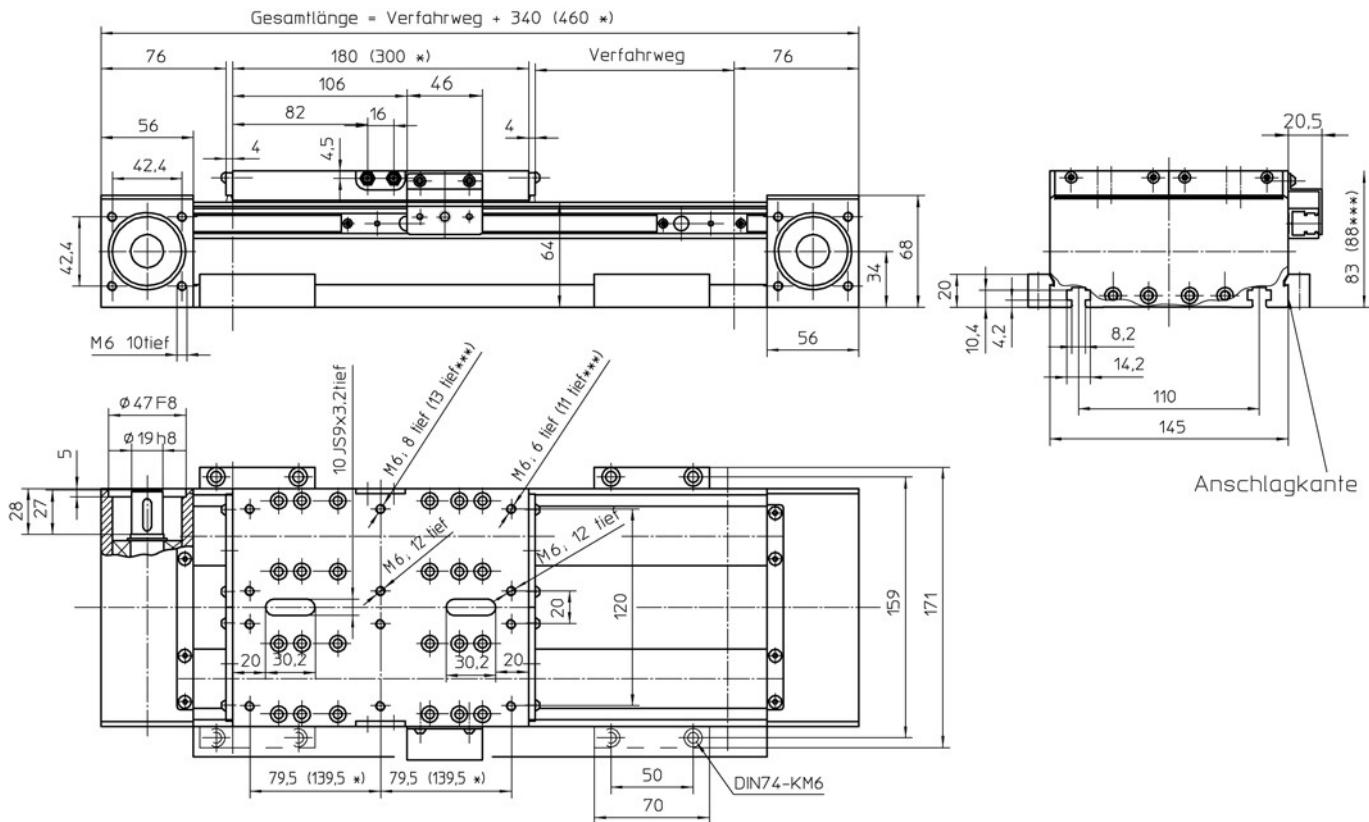
* Werte in () beziehen sich auf die Schlittenplatte mit 265 mm lang

** Drehzahl- und steigungsabhängig n_{max} KGT = 3000 1/min; TGT = 1500 1/min

*** größere Einschraubtiefe bei höherer Schlittenplatte / Gesamthöhe

Delta 145 – ZSS Kompakt-Lineareinheit

mit Zahnriemenantrieb und Schienenführung



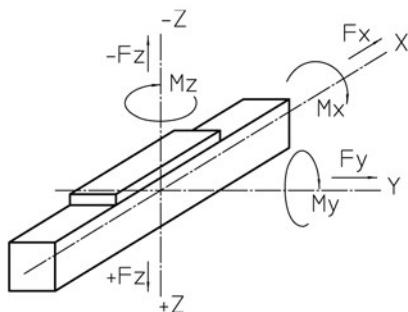
Gewichte

	ZSS
Basis ohne Verfahrweg:	13,20 kg
Verfahrweg je 100 mm:	1,40 kg
Schlittenplatte: 180 mm	4,90 kg
Schlittenplatte: 300 mm	8,20 kg
Gesamtlänge:	bis 1500 mm

Technische Daten

Verfahrgeschwindigkeit:	maximal	5,0	m/s
Wiederholgenauigkeit:		$\pm 0,08$	mm
Beschleunigung:	maximal	40	m/s ²
Leerlaufdrehmoment:		2,2	Nm
Trägheitsmoment:		0,0003	kgm ²
Antriebselement:		Zahnriemen	50 AT 5 - E
Verfahrweg pro Umdrehung:		110 mm	

Lasten und Lastmomente



Ausführung	mit Schienenführung (ZSS)
Last	dynamisch [N]
Fx **	1900
Fy	2500
Fz	5000
-Fz	3000
Lastmomente	dynamisch [Nm]
Mx	800
My	1000 (1600)
Mz	1000 (1600)

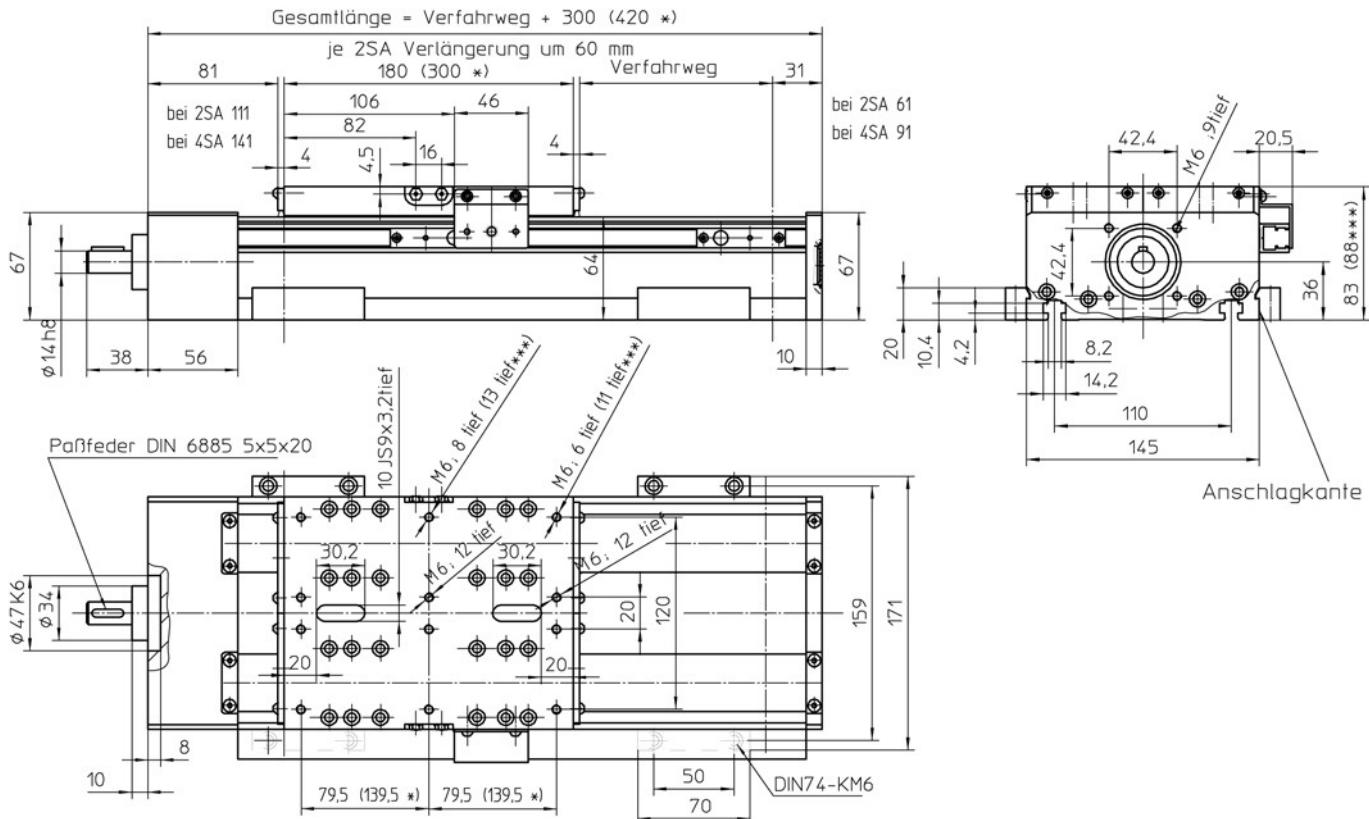
* Werte in () beziehen sich auf die Schlittenplatte mit 300 mm Länge.

** Maximalwert = geschwindigkeitsabhängig.

*** größere Einschraubtiefe bei höherer Schlittenplatte / Gesamthöhe

Kompakt-Lineareinheit **Delta 145 - SSS**

mit Kugelgewindetrieb, Trapezgewindetrieb und Schienenführung

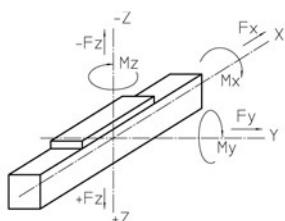


Gewichte

Basis ohne Verfahrweg:	13,50 kg
Verfahrweg je 100 mm:	1,50 kg
Schlittenplatte: 180 mm	5,80 kg
Schlittenplatte: 300 mm	9,70 kg

Gesamtlänge: bis 1500 mm

Lasten und Lastmomente



sss

13,50 kg
1,50 kg
5,80 kg
9,70 kg

Technische Daten

Verfahrgeschwindigkeit:	maximal	3,0	m/s
Wiederholgenauigkeit:		$\pm 0,03$	mm (KGT)
Beschleunigung:	maximal	20	m/s ²
Leerlaufdrehmoment:		1,1	Nm
Trägheitsmoment:		2,1	kgcm ² /m

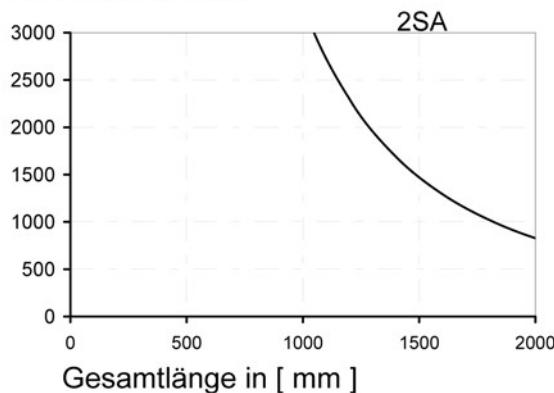
Kugelgewindetrieb: n_{max} 3000 1/min

Steigung: 5, 10, 25, 50 mm
Trapezgewindetrieb: n_{max} 1500 1/min
 Durchmesser: 24 mm
 Steigung: 5, 10 mm

Ausführung	mit Schienenführung (SSS)
Last	dynamisch [N]
Fx **	6000
Fy	2500
Fz	5000
-Fz	3000
Lastmomente	dynamisch [Nm]
Mx	800
My	1000 (1600)
Mz	1000 (1600)

Spindelabstützung SA

Drehzahl in [1/min]

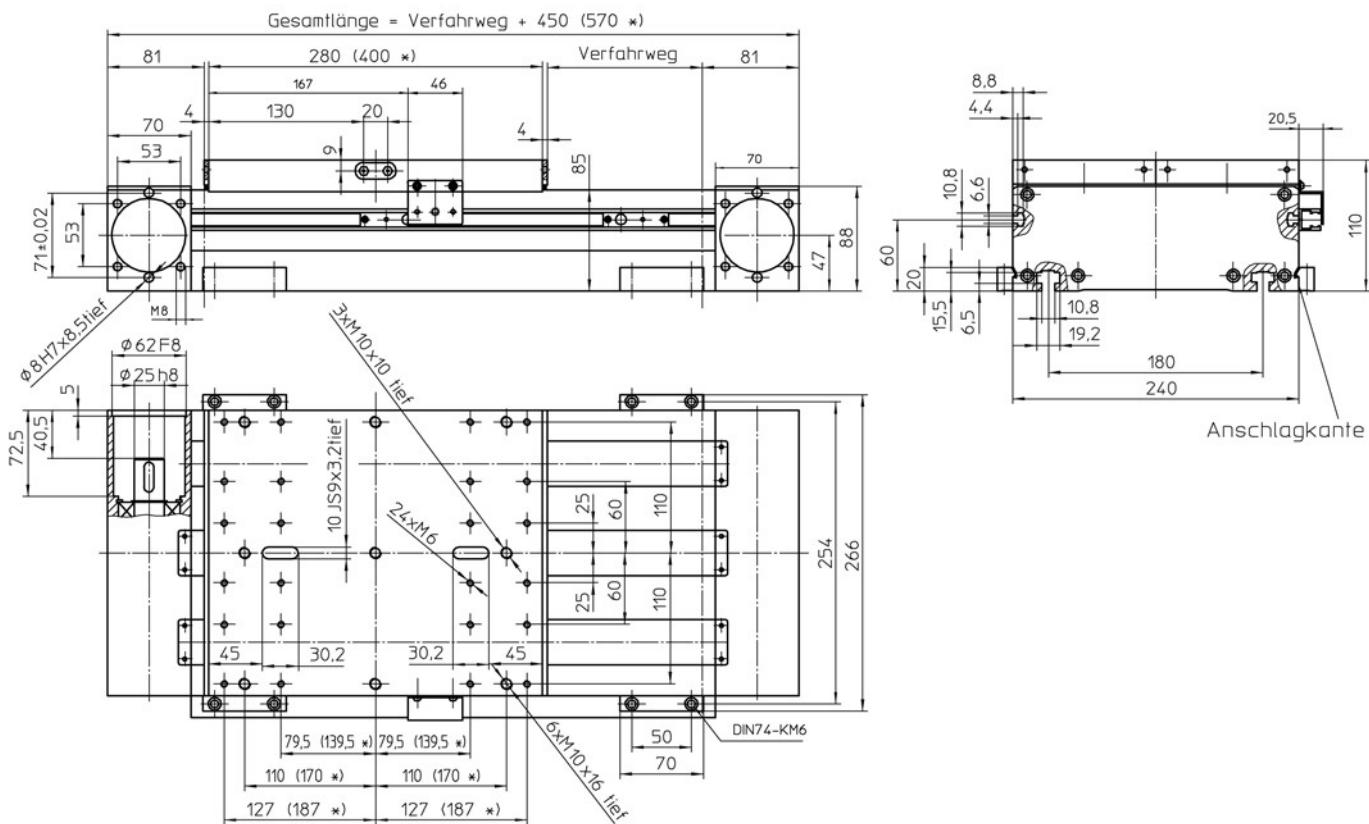


* Werte in () beziehen sich auf die Schlittenplatte mit 300 mm Länge.

* * Drehzahl- und steigungsabhängig n_{\max} KGT = 3000 1/min; TGT = 1500 1/min

*** größere Einschraubtiefe bei höherer Schlittenplatte / Gesamthöhe

mit Zahnriemenantrieb und Schienenführung



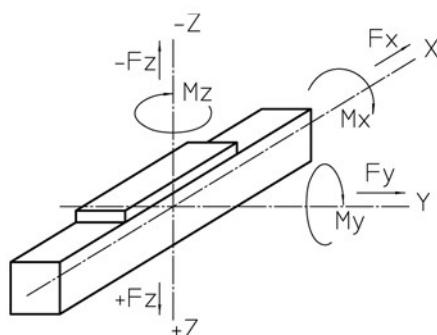
Gewichte

	ZSS
Basis ohne Verfahrweg:	27,00 kg
Verfahrweg je 100 mm:	3,20 kg
Schlittenplatte: 280 mm	9,80 kg
Schlittenplatte: 400 mm	14,00 kg
Gesamtlänge:	bis 3000 mm

Technische Daten

Verfahrgeschwindigkeit:	maximal	5,0	m/s
Wiederholgenauigkeit:		± 0,08	mm
Beschleunigung:	maximal	60	m/s ²
Leerlaufdrehmoment:		3,5	Nm
Trägheitsmoment:		0,02	kgm ²
Antriebselement:	Zahnriemen	50 AT 10 - E	
Verfahrweg pro Umdrehung:		150 mm	

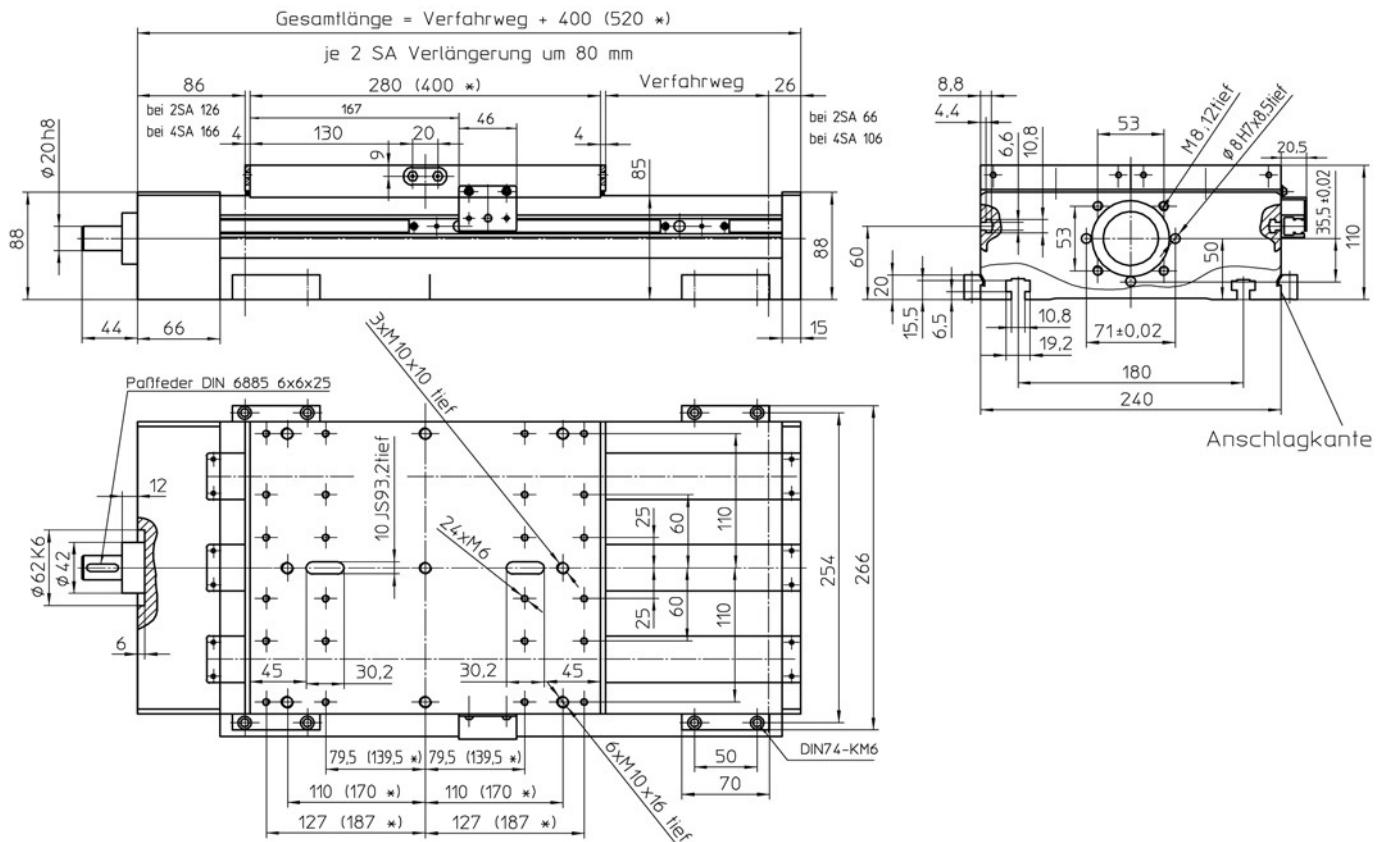
Lasten und Lastmomente



Ausführung	mit Schienenführung (ZSS)
Last	dynamisch [N]
Fx	2500 **
Fy	6000
Fz	12000
-Fz	8000
Lastmomente	dynamisch [Nm]
Mx	4500
My	6000 (8500)
Mz	4500 (6400)

* Werte in () beziehen sich auf die Schlittenplatte mit 400 mm Länge.
 ** Maximalwert = geschwindigkeitsabhängig.

mit Kugelgewindetrieb, Trapezgewinde und Schienenführung

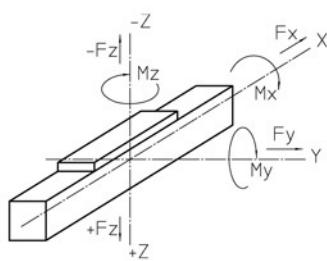


Gewichte

	SSS
Basis ohne Verfahrtweg:	26,00 kg
Verfahrtweg je 100 mm:	3,40 kg
Schlittenplatte: 280 mm	10,20 kg
Schlittenplatte: 400 mm	14,60 kg

Gesamtlänge: bis 3000 mm

Lasten und Lastmomente



Ausführung	mit Schienenführung (SSS)
Last	dynamisch [N]
F_x **	12000
F_y	6000
F_z	12000
$-F_z$	8000
Lastmomente	dynamisch [Nm]
M_x	4500
M_y	6000 (8500)
M_z	4500 (6400)

Technische Daten

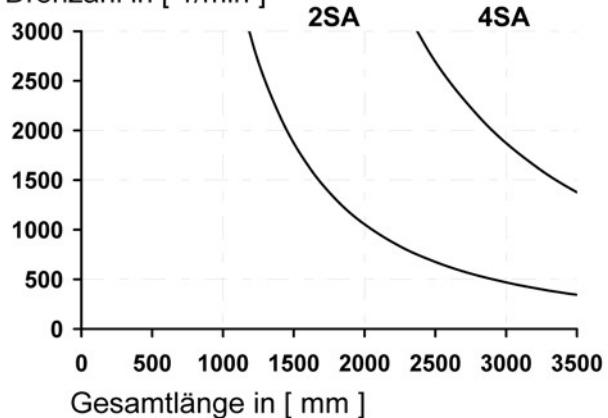
Verfahrgeschwindigkeit:	maximal 2,0	m/s
Wiederholgenauigkeit:	$\pm 0,03$	mm (KGT)
Beschleunigung:	maximal 20	m/s^2
Leerlaufdrehmoment:	2,8	Nm
Trägheitsmoment:	4,5	$kgcm^2/m$
Antriebselement:	Kugelgewindetrieb: n_{max} 3000 1/min	

Durchmesser: 32 mm
Steigung: 5, 10, 20, 40 mm

Trapezgewindetrieb: n_{max} 1500 1/min
Durchmesser: 32 mm
Steigung: 6 mm

Spindelabstützung SA

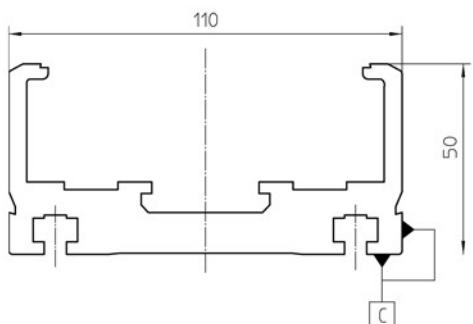
Drehzahl in [1/min]



* Werte in () beziehen sich auf die Schlittenplatte mit 400 mm Länge.

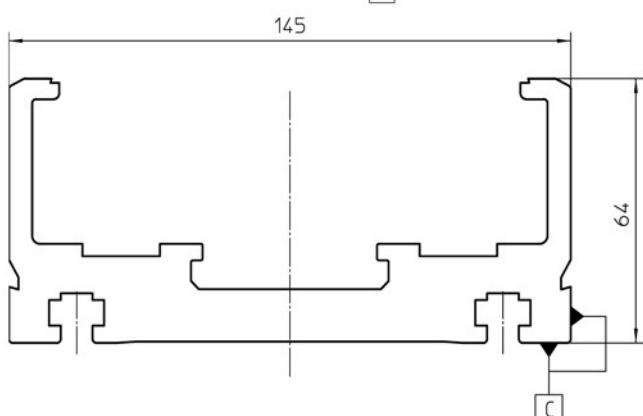
** Drehzahl- und steigungsabhängig n_{max} KGT = 3000 1/min; TGT = 1500 1/min

Profil, Nuten und Nutensteine (NS)



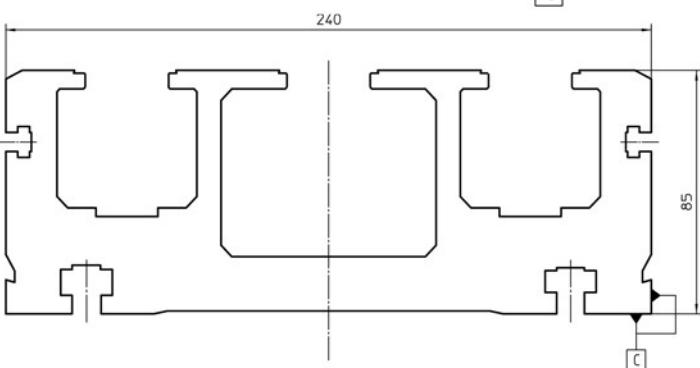
Profil Delta 110

spezifische Masse [kg/m]	5,06
Flächenmaß [mm ²]	1875
Flächenträgheitsmoment ly [mm ⁴]	278314
Flächenträgheitsmoment lz [mm ⁴]	2541187
Widerstandsmoment Wy [mm ³]	7685
Widerstandsmoment Wz [mm ³]	46201



Profil Delta 145

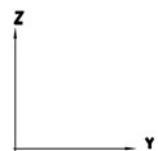
spezifische Masse [kg/m]	8,21
Flächenmaß [mm ²]	3043
Flächenträgheitsmoment ly [mm ⁴]	728073
Flächenträgheitsmoment lz [mm ⁴]	7342557
Widerstandsmoment Wy [mm ³]	15497
Widerstandsmoment Wz [mm ³]	101276



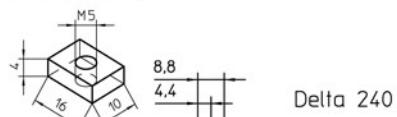
Profil Delta 240

spezifische Masse [kg/m]	26,64
Flächenmaß [mm ²]	9868
Flächenträgheitsmoment ly [mm ⁴]	6227059
Flächenträgheitsmoment lz [mm ⁴]	60110596
Widerstandsmoment Wy [mm ³]	117731
Widerstandsmoment Wz [mm ³]	499679

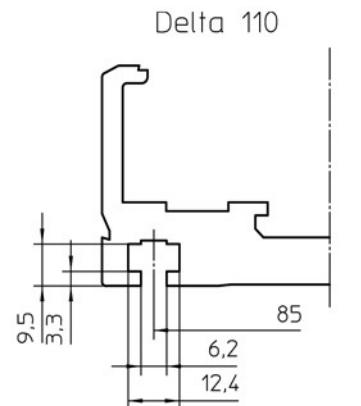
[C] : Anschlagkante Standard Seite C



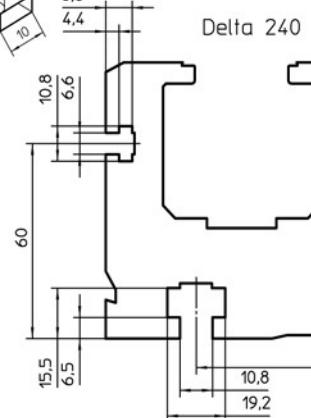
NS ①, ②



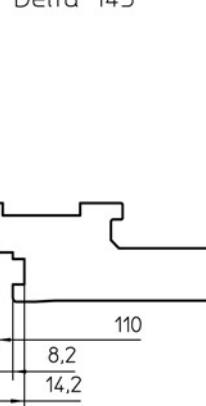
Delta 145



Delta 110

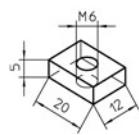


Delta 240

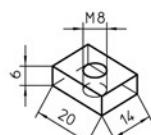


Delta 145

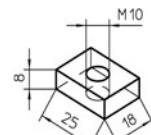
NS ③



NS ④



NS ⑥



Bestellbezeichnungen für **Zahnriemenantrieb**

Bestellbeispiel: **Delta 145-ZSS-50AT5-E-110-1000-1340-AK-AZ1-1**

Produktreihe _____

Baugröße _____

Antrieb _____

Z = Zahnriemenantrieb

0 = ohne Antrieb

Führungssystem _____

S = Schienenführung

konstruktive Ausführung _____

S = Standard

Antriebsausführung _____

Zahnriemenbreite und Zahnteilung

Hub pro Umdrehung _____

Verfahrweg _____

Gesamtlänge _____

Abdeckung _____

AK = Abdeckband

Zubehör _____

BL = Befestigungsleiste

EMS / EMB = mechanischer Endschalter (S = Siemens, B = Balluff) angebaut

EO2 / EO10 = induktiver Endschalter Öffner mit 2 m / 10 m Kabel angebaut

ES2 / ES10 = induktiver Endschalter Schließer mit 2 m / 10 m Kabel angebaut

NS ① = Nutenstein M4

NS ② = Nutenstein M5

NS ③ = Nutenstein M6

NS ④ = Nutenstein M8, 6 dick

NS ⑤ = Nutenstein M8, 8 dick

NS ⑥ = Nutenstein M10

AZ 1 = Antriebswelle kurz, Anbauseite links

AZ 2 = Antriebswelle kurz, Anbauseite rechts

AZ 6 = Antriebswelle lang, Anbauseite links und rechts

Sonderausführung _____

0 = Standard

1 = Sonder (Spezifikation im Klartext)

weiteres Zubehör (separate Position)

MGK = Motorglocke und Kupplung (nach Maßblatt)

URT = Umlenkriementrieb (nach Maßblatt)

weitere Anordnungen für Antriebswelle siehe **Seite 81**

Bestellbezeichnungen für **Gewindespindelantrieb**

Bestellbeispiel:

Delta 145-SSS-M-2510-1000-1360-2SA-2ES2-0

Produktreihe _____

Baugröße _____

Antrieb _____

S = Spindel

0 = ohne Antrieb

Führungssystem _____

S = Schienenführung

konstruktive Ausführung _____

S = Standard

Antriebsart _____

M = Einzelmutter (Kugelgewinde)

MM = Doppelmutter (Kugelgewinde)

TR = Rotgussmutter (Trapezgewinde)

Antriebsausführung _____

Durchmesser und Steigung (Kugelgewinde)

Verfahrweg _____

Gesamtlänge _____

Spindelabstützungen (SA) _____

(Anzahl)

Zubehör _____

BL = Befestigungsleiste

EMS / EMB = mechanischer Endschalter (S = Siemens, B = Balluff) angebaut

EO2 / EO10 = induktiver Endschalter Öffner mit 2 m / 10 m Kabel angebaut

ES2 / ES10 = induktiver Endschalter Schließer mit 2 m / 10 m Kabel angebaut

NS ① = Nutenstein M4

NS ② = Nutenstein M5

NS ③ = Nutenstein M6

NS ④ = Nutenstein M8, 6 dick

NS ⑤ = Nutenstein M8, 8 dick

NS ⑥ = Nutenstein M10

Sonderausführung _____

0 = Standard

1 = Sonder (Spezifikation im Klartext)

weiteres Zubehör (separate Position)

MGK = Motorglocke und Kupplung (nach Maßblatt)

URT = Umlenkriementrieb (nach Maßblatt)

Endschalteranbau und Schmierstellen siehe **Seite 81** Abdeckband ist Standard bei Gewindeantrieb.

* auf Anfrage zusätzlich möglich: Kunststoffeinzel- / -doppelmutter (MK bzw. TK / KK)